

## طراحی سیستم چندالکترودی هوشمند برنامه‌پذیر برای استفاده در عملیات داده‌برداری در مطالعات ژئوالکتریک

مقدمه:

علم ژئوفیزیک از زیر شاخه های علوم زمین می‌باشد. این علم بر پایه تجزیه و تحلیل خواص فیزیکی زمین استوار است. ژئوفیزیک علمی بسیار گسترده و دارای شاخه های متعددی می‌باشد. یکی از این روش ها، روش مقاومت سنجی الکتریکی و قطبش القایی می‌باشد. این روش کاربرد وسیع و گسترده‌ای در مطالعات اکتشاف معادن و ساختارهای زمین‌شناسی، ژئوفیزیک مهندسی و مطالعات محیطی، اکتشاف آب و باستان‌شناسی دارد. با توجه به این موارد، سیستم الکترودهای هوشمند برنامه‌پذیر می‌تواند امکان اجرای چندین آرایش الکترودی متفاوت جهت افزایش دقیقی و عمقی را فراهم نموده و زمان اجرای این عملیات داده‌برداری را به حداقل کاهش دهد. امری که بدون داشتن یک همچنین سیستمی تقریباً غیرممکن و فاقد صرفه اقتصادی (با توجه به هزینه های بالای عملیات داده‌برداری) خواهد بود.

در حال حاضر سیستم های چند الکترودی متفاوتی که در ایران طراحی و مورد استفاده قرار گرفته‌اند فقط قادر به اجرای آرایه های دوقطبی-دوقطبی و قطبی-قطبی بوده و امکان سوییچ کردن و کنترل الکترودهای جریان در این سیستم ها وجود ندارد. در صورتی که سیستم کنونی امکان کنترل تمامی الکترودهای پتانسیل و جریان را داشته و با توجه به این مزیت، می‌توان کلیه آرایش های الکترودی را بر روی زمین طراحی و اجرا نمود.

این سیستم، شامل چندین الکترود هوشمند است که بر روی یک کابل چندرشته‌ای (Multi conductor) قرار گرفته است. این الکترودهای هوشمند قادر خواهند بود که سیگنال دستوری (Command Signal) را از کنترل کننده دریافت و الکترود مشخصی را به رشتہ‌ی معین و انتخاب شده‌ای در کابل متصل نمایند.

تمامی الکترودهای هوشمند در تمامی مشخصه‌ها با یکدیگر یکسانند و از برنامه‌نویسی یکسانی نیز بهره می‌گیرند که این خود باعث سادگی در ساختار کابل مورد استفاده و سهولت در امر جایگزینی الکترودهای هوشمند می‌گردد. در واقع در یک چنین سیستمی، در عوض استفاده از یک کد آدرس دهی مجزا و متفاوت به هر مدار سوییچ کننده در یک سری خروجی مشخص یر روی کابل چندرشته، هر سوییچ کننده الکترونیکی با یک کد آدرس دهی یکسان برنامه‌ریزی شده است. در این سیستم در صورت خرابی هر یک اکترود هوشمند زایپاس جایگزین نمود که یکی از مهمترین مزیت‌های این سیستم چند الکترودی هوشمند است.

در این بخش ابتدا کلیاتی در مورد روش‌های الکتریکی شامل روش قطبش‌بذیری القایی و مقاومت سنجی الکتریکی و آرایه‌های متداول ارائه می‌گردد.

### روش مقاومت سنجی الکتریکی (Resistivity-RS)

در روش مقاومت سنجی الکتریکی، جریان‌های الکتریکی مصنوعی توسط دو الکترود به زمین تزریق می‌شود و اختلاف پتانسیل منتجه بین دو نقطه در سطح زمین اندازه‌گیری می‌شود. انحراف از شکل اختلاف پتانسیل‌های قابل انتظار در مورد زون‌های همگن اطلاعاتی در مورد شکل و خواص الکتریکی ناهمگونی‌های زیرسطحی ارائه می‌دهد.

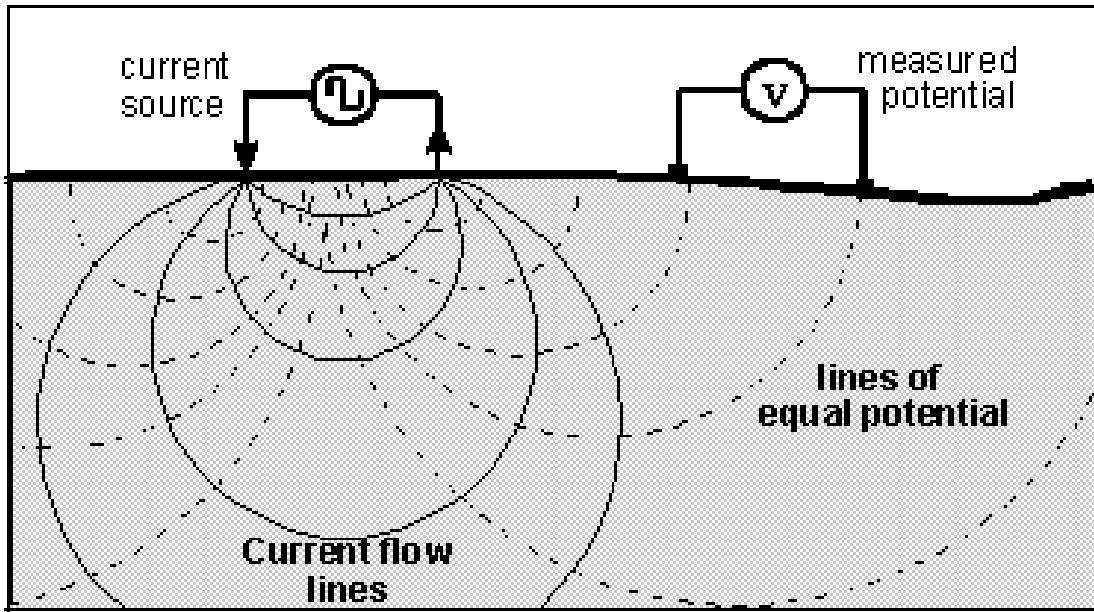
مقاومت ویژه یک ماده به عنوان مقاومت ویژه بین سطوح مخالف یک مکعب واحد از جسم بر حسب اهم متر تعريف می‌شود. مقاومت ویژه الکتریکی یکی از خواص فیزیکی سنگ‌ها می‌باشد که دارای تغییرات زیادی است. کانی‌های خاصی مانند فلزات طبیعی و گرافیت از طریق عبور الکترون‌ها جریان الکتریکی را هدایت می‌کنند لیکن بیشتر کانی‌های تشکیل‌دهنده سنگ‌ها غیرقابل نفوذ بوده و جریان الکتریکی اغلب از طریق یون‌های آب موجود در خلل و فرج سنگ انتقال می‌یابد. بنابراین بیشتر سنگ‌ها الکتریسیته را بطريق الکتروولیتی هدایت می‌کنند تا از طریق الکترونیکی، و این بدان معناست که تخلخل عمدت‌ترین کنترل کننده مقاومت سنگ بوده و علاوه بر آن میزان آب درون خلل و فرج و مقاومت الکتریکی آب نیز در این جهت نقش اصلی را بازی می‌کنند و در حد وسیعی مقاومت ویژه الکتریکی سنگ را تغییر می‌دهند و بر این اساس هم‌پوشی قابل ملاحظه‌ای بین مقاومت ویژه الکتریکی انواع مختلف سنگ‌ها وجود

دارد و در نتیجه مشخص کردن نوع سنگ‌ها تنها بر اساس داده‌های مقاومت‌سنگی امکان‌پذیر نمی‌باشد و حتماً باید عوامل فوق را مدنظر قرار داد. در اندازه‌گیری مقاومت ویژه الکتریکی، جریان الکتریکی از نوع مستقیم توسط دو الکترود جریان ( $A, B$ ) به درون زمین فرستاده می‌شود و اختلاف پتانسیل حاصل بین دو الکترود پتانسیل ( $N, M$ ) در زمین اندازه‌گیری می‌شود. مقاومت ویژه الکتریکی از فرمول  $P = K.V / I$  محاسبه می‌گردد که در این فرمول  $V$  اختلاف پتانسیل اندازه‌گیری شده و  $I$  شدت جریان تزریق شده به زمین و  $K$  ضریب ژئومتری آرایش مورد استفاده بوده و اگرچه برای هر آرایش می‌توان فرمول آن را بیان کرد ولی فرمول کلی محاسبه این ضریب بصورت زیر می‌باشد.

$$K = 2\pi \cdot \frac{1}{\frac{1}{AM} - \frac{1}{AN} - \frac{1}{BM} + \frac{1}{BN}}$$

وقتی جنس زمین همگن (یکنواخت) باشد مقاومت ویژه الکتریکی محاسبه شده بر اساس این معادله ثابت بوده و مستقل از فاصله الکتروودها خواهد بود ولی اگر ناهمگنی زیرسطحی، موجود باشد؛ مقاومت ویژه الکتریکی با موقعیت نسبی الکتروودها تغییر می‌کند و هر مقدار محاسبه شده به عنوان مقاومت ویژه الکتریکی ظاهری ( $a$ ) نامیده خواهد شد و تابعی از شکل ناهمگنی مربوطه خواهد بود.

شکل ۱ نمایی شماتیک از جفت الکترود جریان که یک سیگنال مربعی را به درون زمین ارسال می‌کند و جفت الکترود پتانسیل را نمایش می‌دهد.



شکل ۱

### روش قطبش پذیری الکتریکی (Induced Polarization-IP)

اول بار در اوخر دهه ۱۹۴۰ روش قطبش یا پلاریزاسیون القایی برای اکتشاف توده‌های کانسنگی بالاخص برای سولفیدهای پراکنده (دیسیمینه) مورد استفاده قرار گرفت. در دهه ۱۹۶۰ از این روش بطور گستردۀ در اکتشافات ژئوفیزیک معدنی زمین پایه استفاده شده است. «کنراد شلامبرگر» احتمالاً اولین فردی بود که وجود پدیده پلاریزاسیون القایی را گزارش کرد.

تجارب آزمایشگاهی نشان داده است هنگامی که جریان الکتریکی از نوع مستقیم (DC) و یا متناوب (AC) با فرکانس خیلی کم حدود ۰/۱ هرتز به زمین فرستاده شود، انرژی الکتریکی در داخل سنگ‌ها بر اساس فرآیندهای الکتروشیمیایی ذخیره می‌شود. این عمل معمولاً به دو طریق صورت می‌گیرد.

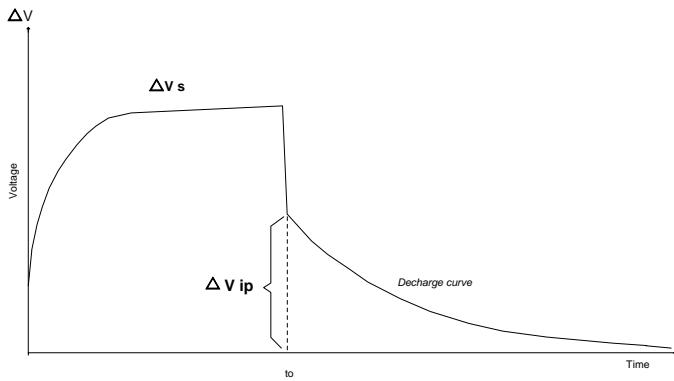
پلاریزاسیون غشائی یا غیر فلزی

پلاریزاسیون الکترودی یا فلزی

در روش پلاریزاسیون غشائی یا غیر فلزی عبور جریان الکتریکی توسط الکتروولیت‌های موجود در خلل و فرج سنگ‌ها صورت می‌گیرد. این نوع IP بیشتر در زمین‌های رسی دیده می‌شود و بدین جهت در مورد اکتشاف آب و نواحی رسی این روش نیز می‌تواند کمک شایانی انجام دهد. علت این نوع IP را می‌توان چنین توجیه کرد که سطح کانی‌های رسی دارای بار منفی است و در نتیجه بارهای مثبت را جذب می‌کند.

لذا بعد از گسترش جریان بارهای مثبت جابجا می‌شوند و پس از قطع جریان به وضع اولیه خود بر می‌گردد که نتیجه این عمل پدیده IP می‌باشد (شکل ۲).

در روش عبور پلاریزاسیون الکترودی یا فلزی جریان الکتریکی توسط کانی‌های فلزی در سنگ‌ها بصورت الکترونیکی صورت می‌گیرد. البته در این حالت ممکن است همزمان عبور جریان الکتریکی توسط الکتروولیت‌های موجود در خلل و فرج آنها نیز صورت پذیرد. هرگاه جریان الکتریکی فرستاده به داخل زمین بطور ناگهانی قطع شود. یون‌ها به آهستگی پراکنده شده و بسوی تعادل پیش می‌رود که سبب پیدایش ولتاژ ضعیف و رو به زوال IP می‌شود. طول مدت دوام ولتاژ رو به زوال IP در داخل زمین به عواملی مثل جنس و ساخت سنگ‌ها، تخلخل، نفوذپذیری، قابلیت هدایت الکتریکی، کانی‌های فلزی و قابلیت هدایت الکتروولیت موجود در حفرات سنگ‌ها بستگی دارد. هر چه ماده معدنی هادی تر و درصد آن بیشتر و پراکنده تر (دیسمینه تر) در متن سنگ میزان باشد IP بزرگتر خواهد بود، زیرا در این حالت سطح تماس جهت تبادل الکترونی - یونی به حداقل خواهد رسید. اما در مورد بعضی از عوامل مانند مقاومت سنگ دربرگیرنده وغیره بطور قطع نمی‌توان اظهار نظر کرد. زیرا با تجربه‌ای که در عملیات زمینی به دست آمده در بعضی موارد با مقایسه نقشه‌های مقاومت ظاهری و شارژی‌بیلیته مشخص می‌شود نواحی که دارای IP قوی است دارای مقاومت ظاهری زیاد هم می‌باشد که این مسئله ناشی از سیلیسی شدن بخش‌های حاوی سولفید می‌باشد. مقاومت ویژه الکتریکی سیلیس به مراتب بالاتر و اثربخش‌تر از مقاومت ویژه الکتریکی پایین بخش‌های کانی‌سازی شده ناشی از سولفید خود را نشان می‌دهد.



شکل ۲: تغییرات ولتاژ قبل و بعد از قطع جریان نسبت به زمان.

یکی از روش های اندازه گیری شارژ پذیری ظاهری در اندازه گیری ولتاژ رو به زوال IP در حوزه زمانی براساس نسبت  $\Delta V_{IP}/V_S$  می باشد. در این روش کمیت  $\Delta V_{IP}$  را در یک زمان معین ( $T$ ) پس از قطع جریان اندازه گیری می کنند و نسبت آن را به  $V_S$  (ولتاژ اندازه گیری شده در زمان  $T_0$ ) با واحد میلی ولت بر ولت نشان می دهند. در این طریق زمان  $T$  درست کمی بعد از جریان  $T_0$  انتخاب می شود تا اثر جریان الکترومگنتیک ثانویه از بین برود. از سوی دیگر زمان  $T$  نباید زیاد طولانی باشد، زیرا ممکن است افت پتانسیل IP آنقدر زیاد باشد که به حد پارازیت برسد.

شکل ۳ انواع آرایش های الکتروودی متداول (ونر، دایپل-دایپل، پل-پل، شلومبرژه و دایپل-دایپل استوایی) و نحوه چیدمان الکترودهای جریان و پتانسیل در آنها را نمایش می دهد.

<b>Wenner</b>  $k = 2 \pi a$	<b>Wenner Beta</b>  $k = 6 \pi a$
<b>Wenner Gamma</b>  $k = 1.5 \pi a$	<b>Pole - Pole</b>  $k = 2 \pi a$
<b>Dipole - Dipole</b>  $k = \pi n(n+1)(n+2)a$	<b>Pole - Dipole</b>  $k = 2 \pi n(n+1)a$
<b>Schlumberger</b>  $k = \pi n(n+1)a$	<b>Equatorial Dipole - Dipole</b>  $C2$ $P2$ $\uparrow$ $\uparrow$ $b$ $a$ $\downarrow$ $\downarrow$ $C1$ $P1$ $k = 2 \pi a s / (s-a)$ $s = (a*a + b*b)^{0.5}$
<b>NOTES:</b> $k$ = geometric factor <b>C</b> = current source electrodes <b>P</b> = potential (measuring) electrode <b>a</b> = electrode separation; $n$ = an integer	

شکل ۳: انواع آرایش‌های الکترودی متداول و نحوه چیدمان الکترودهای جریان (C1 و C2) و الکترودهای پتانسیل (P1 و P2) در آن‌ها

## طراحی سیستم چند الکتروودی هوشمند

برای داشتن چنین سیستمی تجهیزاتی از این قبیل نیاز خواهد بود:

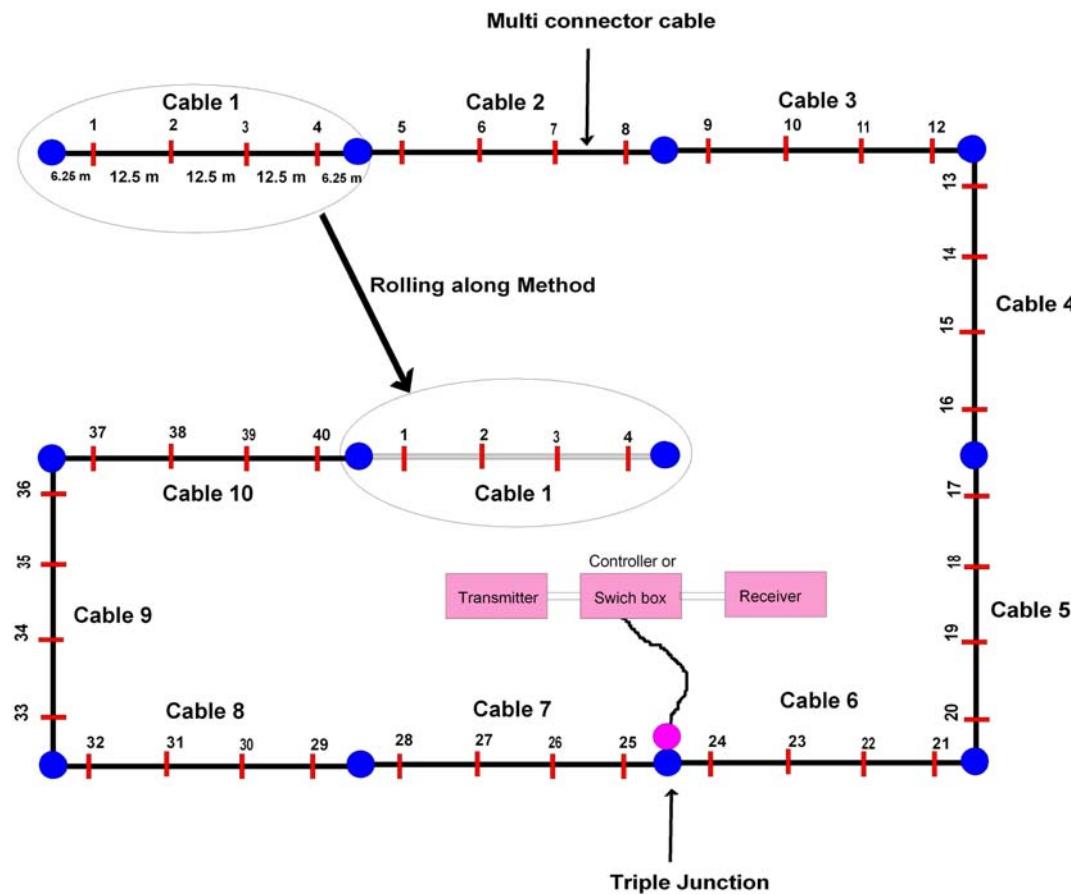
- کابل چند رشته‌ای دارای رشته‌هایی با سطح مقطع لازم جهت ارسال جریان و دریافت اختلاف پتانسیل و ارسال کدهای دستوری. در فواصل معینی، خروجی‌هایی جهت اتصال به الکترودهای هوشمند.
- چندین مدار الکترونیکی سوییچ کننده برای اتصال به صورت سری در خروجی‌های مشخص شده و تعیین شده در کابل.

هر مدار سوییچ کننده طوری طراحی شده که بتواند کد دستوری را که یک کد سه‌بخشی است را دریافت کند و بخش اول دستور را تغییر داده و یک واحد از آن کم کند و به مدار سوییچ کننده‌ی مجاور ارسال نماید تا اینکه به دستور اجرایی در سوییچ مورد نظر تبدیل شود و سوییچ مورد نظر را فعال نماید. وقتی بخش اول دستور ۱ شود این به معنی دستور اجرایی خواهد بود. در واقع بخش اول دستور مشخص کننده این است که کدام الکتروود هوشمند فعال گردد.

دومین بخش کد دستوری نیز مشخص می‌کند که کدام رشته موجود در کابل به الکتروود متصل شده به زمین وصل گردد.

در مطالعاتی که قطبش‌پذیری الکتریکی مورد مطالعه قرار می‌گیرد، نمی‌توان از همان الکترودهای جریان جهت اندازه‌گیری قطبش القایی استفاده کرد و می‌بایست از الکترودهای غیر قطبش‌پذیر استفاده گردد. از این الکترودها برای ارسال جریان نمی‌توان استفاده کرد. بنابراین در هر خروجی کابل نیاز به دو نوع مختلف الکتروود-یکی برای ارسال جریان و دیگری برای اندازه‌گیری ولتاژ- وجود خواهد داشت. بخش سوم کد دستوری تعیین کننده این این که الکتروود خروجی الکتروود فرستنده/جریان خود بود و یا الکتروود گیرنده/پتانسیل.

شکل ۴ طرح کلی از سیستم کابل چند الکترودی هوشمند را به تصویر کشیده است. این سیستم کابل می‌تواند در یک خط مستقیم چیده شود. طول این سیستم می‌تواند حدود ۴۰۰ تا ۵۰۰ متر باشد. برای اینکه بتوانیم مسیرهای طولانی‌تری را مورد مطالعه قرار دهیم، از تکنیک پرش در طول (Rolling along) کابل‌ها بهره گرفته می‌شود. به طور مثال، وقتی از کابل ۱ استفاده شد، این کابل می‌تواند به انتهای کابل آخر متصل گردد و دیگر بار مورد استفاده قرار گیرد.



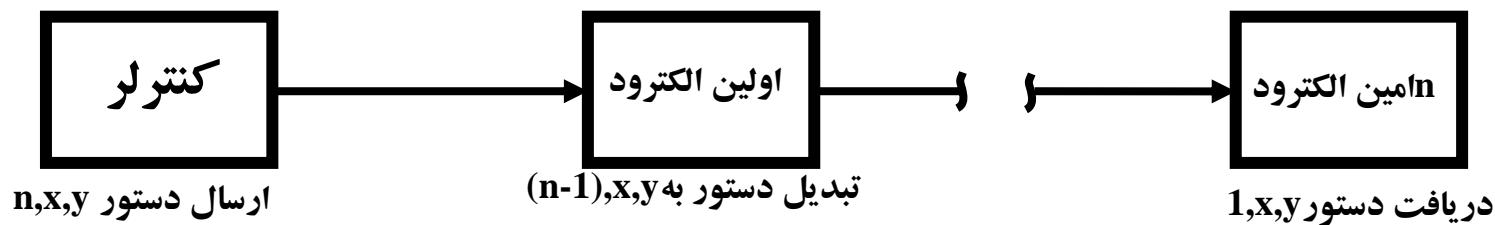
شکل ۴

- در سیستم فوق، کابل رابط کنترل کننده(رابط کاربری) و سیستم کابل می تواند بین هر جفت دلخواه از کابل ها و یا در ابتدا و یا انتهای سیستم کابل وصل گردد. این می تواند در مواردی که جابجایی تجهیزات داده برداری به علت توپوگرافی شدید و سایر علل با محدودیت هایی همراه است، سودمند و مفید واقع گردد. در ضمن در صورت نیاز به جابجایی برخی از کابل ها در تکنیک پرش در طول جهت افزایش طول مقاطع داده برداری، با اتصال کابل رابط به محل مناسب، نیاز به جابجایی تجهیزات پس از جابجایی کابل ها وجود نخواهد داشت.

- در هر خروجی کابل دو نوع الکترود متمایز وجود خواهد داشت که یکی برای کاربرد ارسال جریان و دیگری برای اندازه گیری ولتاژ و قطبش پذیری القایی (افت ولتاژ در زمان) مورد استفاده قرار می گیرد.

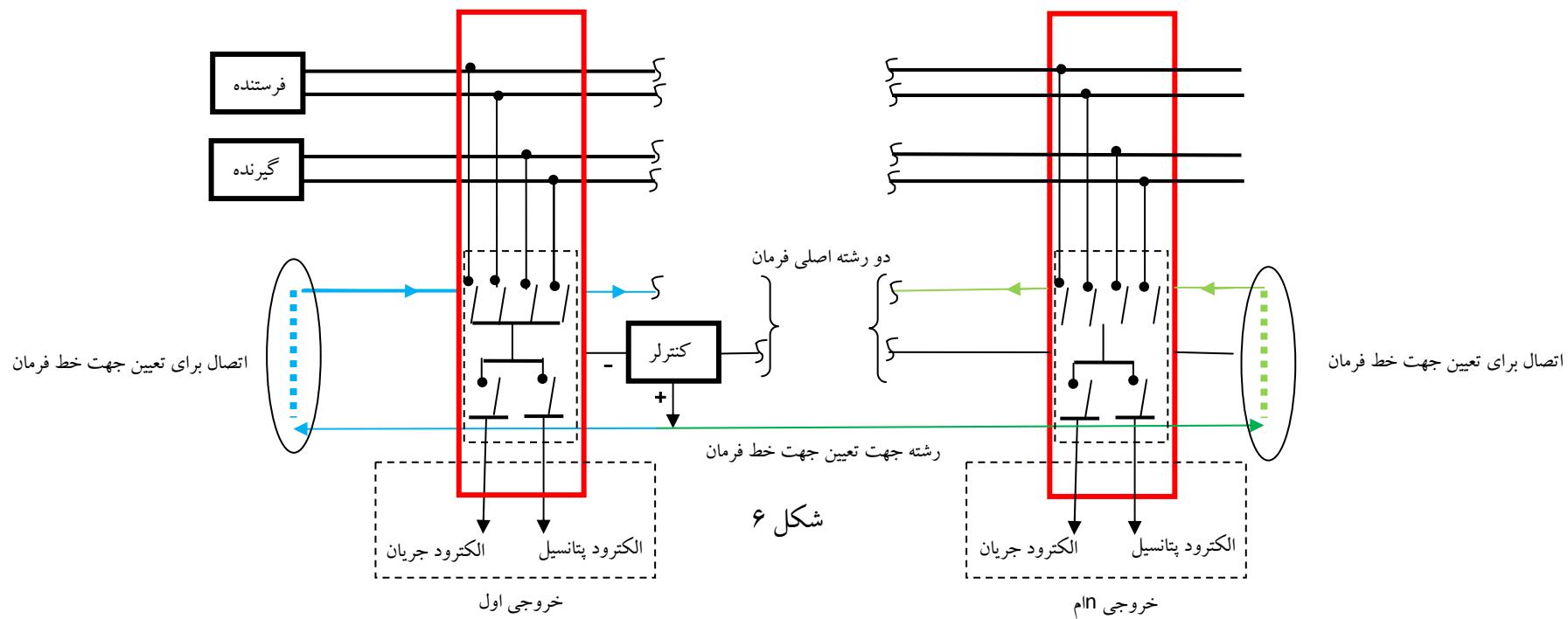
- در هر خروجی کابل یک مدار سوییچ کننده الکترونیکی هوشمند و قابل برنامه ریزی قرار می گیرد که کار آن این خواهد بود که رشته‌ی معینی از کابل چند رشته‌ای را از طریق یک کد دستوری سه بخشی به خروجی مشخصی و با کاربری ارسال کننده جریان و یا گیرنده پتانسیل متصل نماید.

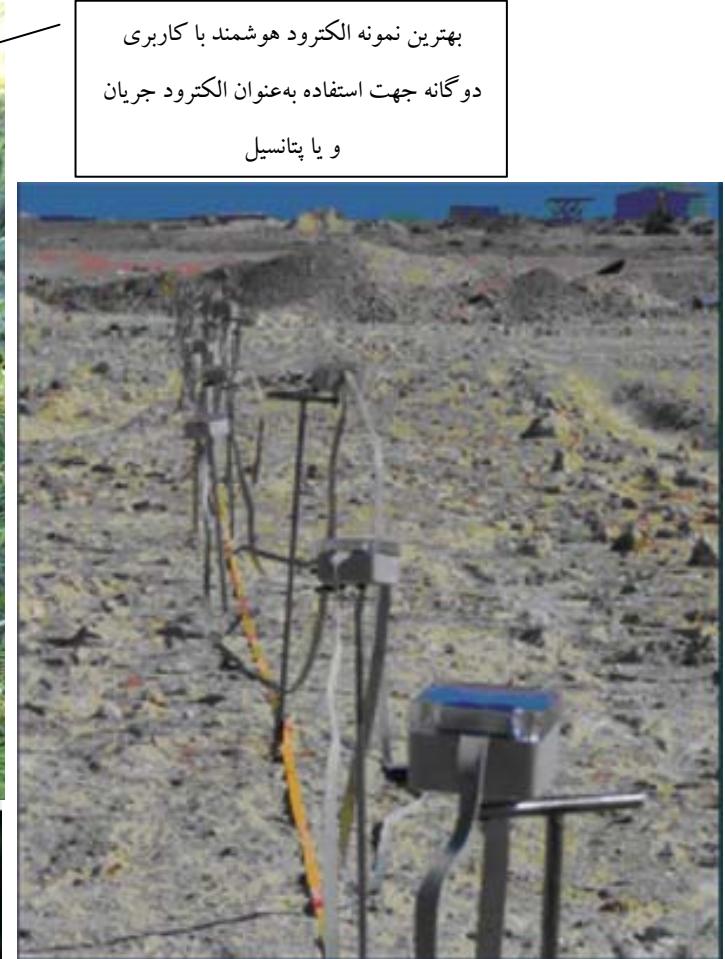
شکل ۵ الگوریتم ارسال دستور اجرایی جهت فعال سازی  $n$  امین الکترود هوشمند را نمایش می دهد. وقتی بخش اول کد دستور ۱ شود، آن الکترود هوشمند فعال می شود.  $X$  مشخص کننده  $n$  امین رشته از کابل و  $\text{Y}$  بیانگر انتخاب مد الکترود به عنوان فرستنده و یا گیرنده است.



شکل ۵

شکل ۶ یک طرح اولیه از سیستم چند الکترودی هوشمند را نشان می‌دهد. این یک سیستم دو کاناله را ترسیم کرده که یکی از کانال‌ها جهت ارسال جریان و دیگری جهت دریافت ولتاژ کاربرد دارد. همان طور که در شکل زیر نیز می‌بینید، در این سیستم از سه رشته جهت دستوردهی استفاده شده است. رشته از کنترلر فرمان را می‌گیرد و به هیچ‌کدام از سوییچ‌کننده‌ها مستقیماً منتقل نمی‌کند. بلکه فرمان را در جهتی که این رشته را به رشته اصلی فرمان متصل کرده باشیم منتقل می‌کند. در واقع بسته به اینکه این رشته به رشته‌ی اصلی فرمان از سمت چپ وصل شود و یا اینکه از سمت راست، جهت فرمان پذیری سوییچ‌کننده‌ها را تعیین می‌کند. بدین ترتیب، کنترل کننده یا رابط کاربری و گیرنده و فرستنده می‌تواند در هر قسمت از سیستم کابل که اتصالاتی تعییه شده باشد، با وصل نمودن یک جعبه سه‌راهی و یک کابل رابط متصل گردد. در صورت قرار گرفتن کنترلر و تجهیزات داده‌برداری در اولین و یا آخرین کابل، کافی است اتصال دهنده رشته تعیین جهت و رشته اصلی فرمان را به بخش آزاد سه‌راهی متصل نمود.





بهترین نمونه الکترود هوشمند با کاربری  
دو گانه جهت استفاده به عنوان الکترود جریان  
و یا پتانسیل

شکل ۷: نمونه هایی از سیستم چند الکترودی هوشمند  
ساخته شده (نمونه های خارجی)

با توجه به کابل‌های موجود در بازار داخلی، کابل‌های چند رشته‌ای AWG شیلد و فویل دار بهترین گزینه برای استفاده در چنین سیستمی خواهد بود. چرا که این کابل‌ها سیگنال مورد نظر را با کمترین اتلاف منتقل نمود و با توجه به داشتن فویل آلومینیومی و شیلد، علاوه بر دارا بودن کمترین استهلاک، نویزهای الکترومغناطیس مزاحم را نیز خنثی و تضعیف می‌نمایند. با توجه به اینکه رشته‌های این کابل می‌بایستی برای ارسال جریان تا حدود ۳/۵ آمپر جریان مستقسم و مربعی را مورد استفاده قرار گیرند، (بسته به نوع دستگاه‌های مورد استفاده، حداکثر جریان ارسالی متفاوت است، به طور مثال در دستگاه‌هایی که جریان خود را از باطری دریافت می‌کنند، حداکثر جریان عبوری حدود ۱ آمپر خواهد بود) بنابراین کابل ۱۰ رشته‌ای با ضخامت ۵/۰ میلیمتر مربع بهترین گزینه خواهد بود. استفاده از کابل‌های با رشته بیشتر باعث سنگینی کابل‌ها و ایجاد مشکلاتی در اجرا خواهد شد.

شکل ۸ نمونه‌ای از این کابل‌ها را نشان می‌دهد.



شکل ۸

